

1. Übung

1. Zeitdiskrete dynamische Systeme

Ein *zeitdiskretes dynamisches System* ist eine stetige Abbildung

$$\Phi : \mathbb{N}_0 \times M \rightarrow M,$$

wobei M ein topologischer Raum ist (hier typischerweise der \mathbb{R}^n), und für deren Familie von Abbildungen

$$\Phi_t : M \rightarrow M, \quad \Phi_t(m) := \Phi(t, m) \quad (t \in \mathbb{N}_0)$$

gilt, dass

$$\Phi_0 = \mathbf{1} \text{ und } \Phi_{t_2} \circ \Phi_{t_1} = \Phi_{t_1+t_2} \quad (t_1, t_2 \in \mathbb{N}_0).$$

- (a) Sei $G : M \rightarrow M$ eine stetige Abbildung. Zeigen Sie, dass die induktiv definierte Abbildung $\Phi : \mathbb{N}_0 \times M \rightarrow M$

$$\Phi(0, m) := m, \quad \Phi(1, m) := G(m) \text{ und } \Phi(n+1, m) := G(\Phi(n, m))$$

für $n \in \mathbb{N}_0, m \in M$ ein zeitdiskretes dynamisches System definiert. (3 Punkte)

- (b) Sei $l \in \mathbb{N}$ und $f : \mathbb{R}^{l+1} \rightarrow \mathbb{R}$ eine stetige Abbildung und $(a_n)_{n \in \mathbb{N}_0}$ eine rekursiv definierte Folge, für die gilt:

$$a_0, \dots, a_l \text{ sind vorgegeben und } a_{n+1} := f(a_n, \dots, a_{n-l}) \text{ für } n \geq l.$$

Zeigen Sie unter Verwendung von (a), dass sich obige Rekursion als ein zeitdiskretes dynamisches System darstellen lässt.

(Tipp: Man konstruiere eine stetige Abbildung $G : \mathbb{R}^{l+1} \rightarrow \mathbb{R}^{l+1}$.) (3 Punkte)

- (c) Gegeben sei die Fibonacci-Folge, definiert durch

$$a_0 := 0, \quad a_1 := 1 \text{ und } a_{n+1} := a_n + a_{n-1}, \quad n \geq 1.$$

Bestimmen Sie das zugehörige zeitdiskrete dynamische System und geben Sie eine *explizite* Formel für den Zustand des Systems zum Zeitpunkt $n \in \mathbb{N}$ an, indem Sie Aufgabenteil (b) verwenden und die hier auftretende lineare Abbildung $G : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ diagonalisieren.

(7 Punkte)

Bitte wenden.

2. Lösungen von Differentialgleichungen.

- (a) Seien $t_0, m, g, A, B \in \mathbb{R}$ mit $m > 0$. Zeigen Sie, dass die Differentialgleichung $m u'' = -gm$ genau eine Lösung u mit $u(t_0) = A$ und $u'(t_0) = B$ besitzt (3 Punkte)
- (b) Zeigen Sie: Für $\alpha, A, B \in \mathbb{R}$ beliebig ist $y(t) := A \cos(\alpha t) + B \sin(\alpha t)$ eine Lösung der Differentialgleichung $y'' + \alpha^2 y = 0$. (2 Punkte)
- (c) Finden Sie eine Differentialgleichung, für die die Funktion $y(t) = A e^{2t} + B e^t + C$ für alle $A, B, C \in \mathbb{R}$ eine Lösung ist. (5 Punkte)
[Tipp: Man überlege zunächst, welche Ordnung die Differentialgleichung haben sollte. Dann berechne man y', y'', \dots und überlege, wie man die Parameter A, B, C los wird.]
- (d) Sei $f(t, u, u') := 2t - 3 + 3u' - 2u$. Zeigen Sie, dass $u(t) = A e^t + B e^{2t} + t$ mit $A, B \in \mathbb{R}$ eine Lösung der Differentialgleichung $u'' = f(t, u, u')$ ist. Bestimmen Sie A und B , so dass $u(0) = u(1) = 0$ gilt. (5 Punkte)

Hinweise: Die Lösungen sind bis spätestens **Montag, den 19. Februar 2018, 12:00h, im Briefkasten ihrer Übungsgruppe** (Eingang C-Teil, A5-Gebäude) abzugeben. Die künftigen Übungsblätter werden immer Mittwochs online gestellt werden und sind bis Freitag der darauf folgenden Woche abzugeben. Wir möchten Sie bitten, Ihre Lösungen partnerweise (d.h. **zwei Namen pro Blatt**) abzugeben. Abgaben mit drei oder mehr Namen pro Blatt sind jedoch nicht zulässig. Die neuen Übungsblätter werden auf der Homepage des Lehrstuhls Mathe III (<http://analysis.math.uni-mannheim.de> → Lehre → FSS 2817 → Dynamische Systeme) zur Verfügung gestellt. Dort wird auch eine Liste mit der Einteilung in die beiden Übungsgruppen veröffentlicht. Hinreichend für die Zulassung zur Prüfung ist das Erreichen von mind. 50 % der Punkte in den Übungsblättern. Die Tutorien beginnen ab nächster Woche.

Für weitere Fragen zu den Übungen wenden Sie sich bitte an den Dozenten Martin Schmidt, Raum C101, Tel.: (0621) 181-2474, E-Mail: schmidt@math.uni-mannheim.de.