

## 11. Übung

### 31. Transformation autonomer Systeme

Gegeben sei das autonome System

$$y'(t) = f(y(t)) \quad (1)$$

mit einer auf einer offenen Menge  $D \subset \mathbb{R}^n$  definierten lokal Lipschitz-stetigen Funktion  $f : D \rightarrow \mathbb{R}^n$ . Sei ferner  $t \mapsto \tilde{y}(t)$  eine auf dem Intervall  $[0, \infty)$  existierende fixierte Lösung von (1). Wir betrachten das durch  $\tilde{y}$  "translatierte" System

$$x'(t) = f(x(t) + \tilde{y}(t)) - f(\tilde{y}(t)). \quad (2)$$

Zeigen Sie:

- (a) Die transformierte nicht-autonome Differentialgleichung (2) besitzt die triviale Lösung  $\tilde{x} \equiv 0$ . (1 Punkt)
- (b) Die triviale Lösung  $\tilde{x}$  von (2) ist genau dann (asymptotisch) stabil, wenn die Lösung  $\tilde{y}$  von (1) (asymptotisch) stabil ist. [Beachten Sie die Definition aus Aufgabe 27, welche sich völlig analog auf nicht-autonome Systeme übertragen lässt.] (5 Punkte)

### 32. Phillips Modell mit Beschleuniger

Wir betrachten ein dynamisches System mit stetiger Zeit, in dem wir die Beziehung zwischen dem Produkt  $Y$  und der (induzierten) Investition  $I$  beschreiben durch

$$I'(t) = -k(I(t) - vY'(t)), \quad k, v > 0$$

Die Entwicklungsgeschwindigkeit des Produkts  $Y$  sei proportional zu der Differenz zwischen der Produktmenge und der Nachfrage  $Z$ :

$$Y'(t) = -\lambda(Y(t) - Z(t)), \quad \lambda > 0$$

Die Nachfrage  $Z(t)$  bestehe aus drei Komponenten: Konsum  $C(t)$ , autonome Investition  $A$  (von  $t$  unabhängig) und induzierte Investition  $I(t)$ , es ist also  $Z(t) = C(t) + A + I(t)$ . Zusätzlich soll der Konsum ein fester Anteil des Produktes sein,  $C(t) = cY(t)$ ,  $0 < c < 1$ . Dieses Modell bezeichnet man als Phillips Modell mit Beschleuniger.

- (a) Leiten Sie eine Differentialgleichung für  $Y''(t)$  her. (Die rechte Seite darf keine Terme mehr enthalten, die von  $I(t)$  abhängen, kombinieren Sie dazu die obigen Gleichungen.) (4 Punkte)
- (b) Berechnen Sie die Ruhelage dieses dynamischen Systems, indem Sie die Differentialgleichung aus (a) zunächst in ein System 1. Ordnung transformieren. (3 Punkte)
- (c) Zeigen Sie, dass die Ruhelage aus (b) genau dann asymptotisch stabil ist, wenn die Parameter  $\lambda, k, v, c$  die Bedingung  $\lambda(1 - c) + k - \lambda kv > 0$  erfüllen. [Tipp: Aufgabe 27(b)] (5 Punkte)

*Bitte wenden.*

### 33. Rein imaginäre Eigenwerte

In dieser Aufgabe wollen wir zeigen, dass die Menge  $N := \{A \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^n) \mid \sigma(A) \cap i\mathbb{R} = \emptyset\}$  offen und dicht in  $\mathcal{L}(\mathbb{R}^n)$  liegt.

(a) Zeigen Sie:  $N$  ist dicht in  $\mathcal{L}(\mathbb{R}^n)$ . (4 Punkte)

[Tipp: Konstruieren Sie zu  $A \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^n) \setminus N$  eine Folge der Form  $A_k := A + \mu_k \cdot \mathbb{1}$ ,  $k \in \mathbb{N}$ , mit geeigneten Koeffizienten  $\mu_k$ , so dass  $(A_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset N$  gilt.]

(b) Wir führen für ein normiertes Polynom  $p : \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$   $n$ -ten Grades  $p(x) := x^n + a_{n-1}x^{n-1} + \dots + a_1x + a_0$  die folgende Notation ein: Sei  $a := (a_0, a_1, \dots, a_{n-1}) \in \mathbb{C}^n$  der Vektor der Koeffizienten und  $z := (z_1, \dots, z_n) \in \mathbb{C}^n$  der Vektor der  $n$  Nullstellen von  $p$ . Sei nun  $(p_k)_{k \in \mathbb{N}}$  eine Folge von normierten Polynomen  $p_k : \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$ ,  $k \in \mathbb{N}$   $n$ -ten Grades. Zeigen Sie: Ist die Folge der Koeffizienten  $(a_k)_k \subset \mathbb{C}^n$  beschränkt, so ist die Folge der Nullstellen  $(z_k)_k \subset \mathbb{C}^n$  ebenfalls beschränkt. [Tipp: Betrachten Sie zu einem normierten Polynom  $p$   $n$ -ten Grades die Skalierung  $\tilde{p}(x) := \frac{1}{\lambda^n} p(\lambda x)$  mit  $\lambda := \max\{|x| : p(x) = 0\}$  und führen Sie einen Widerspruchsbeweis, indem Sie  $\lambda_k$  und  $\tilde{p}_k$  zu  $p_k$ ,  $k \in \mathbb{N}$ , betrachten und annehmen, dass die in der Behauptung angegebene Folge der Nullstellen unbeschränkt sei.] (4 Punkte)

(c) Zeigen Sie mit Hilfe von Teil (b): Die Menge der normierten Polynome  $n$ -ten Grades mit reellen Koeffizienten und mit mindestens einer Nullstelle auf der imaginären Achse  $i\mathbb{R}$  ist eine abgeschlossene Teilmenge im Raum aller normierten Polynome  $n$ -ten Grades mit reellen Koeffizienten. (4 Punkte)

(d) Zeigen Sie mit Hilfe von (c), dass  $N$  offen in  $\mathcal{L}(\mathbb{R}^n)$  ist, indem Sie die Abgeschlossenheit von  $\mathcal{L}(\mathbb{R}^n) \setminus N$  zeigen. (3 Punkte)

**Abgabe bis spätestens Freitag, den 13. Mai 2016, 11:00h, im Briefkasten Nr. 46234**