

4. Funktionale von Markovprozessen und partielle Differentialgleichungen

4.1 Markovprozesse und Martingale

Im folgenden sei $(\Omega, \mathcal{F}, (\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}, \mathbb{P})$ ein filtrierter Wahrscheinlichkeitsraum.

Definition ((\mathcal{F}_t) -Martingal)

Ein zeitwertiger, stochastischer Prozess $X = (X_t)_{t \geq 0}$ auf $(\Omega, \mathcal{F}, (\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}, \mathbb{P})$ heißt (\mathcal{F}_t) -Martingal, falls

(i) X an die Filtration $(\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}$ adaptiert ist,

(ii) $\mathbb{E}[|X_t|] < \infty$ für alle $t \geq 0$

(iii) $\mathbb{E}[X_t | \mathcal{F}_s] = X_s \quad \mathbb{P}\text{-f.s. für alle } 0 \leq s < t < \infty$

Ein (\mathcal{F}_t) -Submartingal bzw. (\mathcal{F}_t) -Supermartingal ist in analoger Weise definiert,

wobei nur (iii) zu ersetzen ist durch $\mathbb{E}[X_t | \mathcal{F}_s] \geq X_s$ bzw. $\mathbb{E}[X_t | \mathcal{F}_s] \leq X_s$.

Bsp. 24: Sei Z eine integrierbare Zufallsvariable auf $(\Omega, \mathcal{F}, (\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}, P)$. Definiere $X_t := \mathbb{E}[Z | \mathcal{F}_t]$, $t \geq 0$. Dann ist $(X_t)_{t \geq 0}$ ein (\mathcal{F}_t) -Martingal.

Aufgabe: Sei X ein Lévy-Prozess auf $(\Omega, \mathcal{F}, (\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}, P)$ mit Werten in $(\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}))$.

Zeige, daß

(i) falls $X_t \in L^1(P)$ für alle $t \geq 0$ der stochastische Prozess $(X_t - \mathbb{E}[X_t])_{t \geq 0}$

ein (\mathcal{F}_t) -Martingal ist.

(ii) falls $X_t \in L^2(P)$ für alle $t \geq 0$ der stochastische Prozess $(X_t^2 - \mathbb{E}[X_t^2])_{t \geq 0}$

ein (\mathcal{F}_t) -Martingal ist.

(iii) falls für ein $\alpha \in \mathbb{R}$ $\mathbb{E}[e^{\alpha X_t}] < \infty$ für alle $t \geq 0$ der stochastische

Prozess $(e^{\alpha X_t} / \mathbb{E}[e^{\alpha X_t}])_{t \geq 0}$ ein (\mathcal{F}_t) -Martingal ist.

Aufgabe: Sei $B = (B_t)_{t \geq 0}$ eine eindimensionale Brown'sche Bewegung auf $(\Omega, \mathcal{F}, (\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}, \mathbb{P})$.

Zige, daß

(i) für alle $\alpha \in \mathbb{R}$ $X^\alpha := (\exp(\alpha B_t - \frac{1}{2}\alpha^2 t))_{t \geq 0}$ ein (\mathcal{F}_t) -Martingal ist.

(ii) für alle $k \in \mathbb{N}$ und $\alpha \in \mathbb{R}$ $(\frac{d^k}{d\alpha^k} X_\alpha)_{t \geq 0}$ ein (\mathcal{F}_t) -Martingal ist.

Aufgabe: Sei N ein Poissonprozeß mit Intensität $\lambda > 0$ und $\alpha \in \mathbb{R}$. Zige, daß

$$((N_t - \lambda t)^2 - \lambda t)_{t \geq 0} \quad \text{und} \quad (\exp(\alpha N_t - \lambda t(e^\alpha - 1)))_{t \geq 0}$$

jeweils (\mathcal{F}_t) -Martingale sind.

Satz 4.1: Sei X ein progressiv messbarer, (E, \mathcal{E}) -wertiger Markovprozess auf $(\Omega, \mathcal{F}, (\mathcal{F}_t)_{t \geq 0})$

bez. der Verteilungen $(P_x)_{x \in E}$ mit Generator $(G, \mathcal{D}(G))$, d.h. G ist der Generator der auf $\mathcal{B}_0 \subseteq \mathcal{B}(E)$ eingeschränkten zugehörigen Halbgruppe $(P_t)_{t \geq 0}$.

Dann gilt:

a) Für jedes $x \in E$ und $f \in \mathcal{D}(G)$ ist

$$M_t^f := f(X_t) - f(X_0) - \int_0^t (Gf)(X_r) dr, \quad t \geq 0 \quad (*)$$

ein (\mathcal{F}_t) -Martingal.

b) Für jedes $x \in E$, $\lambda > 0$ und $f \in \mathcal{R}_\lambda \mathcal{B}_0$ ist

$$M_t^{f,\lambda} := e^{-\lambda t} (R_\lambda f)(X_t) - (R_\lambda f)(X_0) + \int_0^t e^{-\lambda r} f(X_r) dr, \quad t \geq 0 \quad (**)$$

ein (\mathcal{F}_t) -Martingal.

Beweis: a) Da $f \in D(G)$ und somit nach Satz 3.5 $Gf \in \mathcal{B}_0$ sowie X progressiv ist, ist das Integral in (*) wohldefiniert, stetig, adaptiert und gleichmäßig beschränkt auf kompakten Zeitintervallen. Zudem ist $t \mapsto f(X_t)$ beschränkt und progressiv. Folglich ist M^f adaptiert und integrierbar.

Zu zeigen: $\mathbb{E}_x[M_t^f | \mathcal{F}_s] = M_s^f \quad P_x\text{-a.s.} \quad \forall 0 \leq s < t < \infty$

Sei also $0 \leq s < t < \infty$. Dann gilt P_x -a.s.

$$\begin{aligned}\mathbb{E}_x[M_t^f | \mathcal{F}_s] &= \mathbb{E}_x[f(X_t) - f(X_s) - \int_s^t (Gf)(X_r) dr | \mathcal{F}_s] \\ &= \mathbb{E}_x[(f(X_{t-s}) - f(X_s) - \int_0^{t-s} (Gf)(X_r) dr) \circ \theta_s | \mathcal{F}_s] + M_s^f \\ &= \mathbb{E}_{X_s}[f(X_{t-s})] - f(X_s) - \int_0^{t-s} \mathbb{E}_{X_s}[(Gf)(X_r)] dr + M_s^f \\ &= (P_{t-s}f)(X_s) - f(X_s) - \int_0^{t-s} P_r(Gf)(X_s) dr + M_s^f\end{aligned}$$

Aus dem Satz 3.5 folgt zudem, daß

$$P_{t-s}f - f = \int_0^{t-s} P_r G_f dr \quad \forall f \in \mathcal{D}(G)$$

Also erhält man $\mathbb{E}_x[M_t^f | \mathcal{F}_s] = M_s^f \quad P_x\text{-f.s.}$

b) Übung.

□

Satz 4.2. (Dynkin-Formel) Sei X ein starker Markovprozess auf $(\Omega, \mathcal{F}, (\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}, (P_x)_{x \in E})$ mit Werten in einem polnischen Raum $(E, \mathcal{B}(E))$. Bezeichne mit $(G, \mathcal{D}(G))$ den Generator der zugehörigen Halbgruppe $(P_t)_{t \geq 0}$ auf $\mathcal{B}_0 \subseteq \mathcal{B}(E)$. Dann gilt für jedes $f \in \mathcal{D}(G)$ und jede (\mathcal{F}_t) -optionale Zeit S mit $\mathbb{E}_x[S] < \infty$ für alle $x \in E$

$$\mathbb{E}_x[f(X_S)] = f(x) + \mathbb{E}_x \left[\int_0^S (Gf)(X_r) dr \right].$$

Beweis: Schritt 1: Da nach Lemma 3.6 und Satz 3.7 $\mathcal{D}(G) = \mathbb{R}_+ \mathcal{B}_0$ ist für jedes $\lambda > 0$, gibt es somit für $f \in \mathcal{D}(G)$ und $\lambda > 0$ ein $g \in \mathcal{B}_0$ mit $f = R_\lambda g$. Weiterhin folgt aus Satz 3.7 und dem Satz von Fubini, daß

$$\begin{aligned} f(x) = (L_\lambda g)(x) &= \int_0^\infty e^{-\lambda r} (\underbrace{P_r g}_{})(x) dr = \mathbb{E}_x \left[\int_0^\infty e^{-\lambda r} g(x_r) dr \right] \quad \forall x \in E \quad (*) \\ &= \mathbb{E}_x[g(x_r)] \end{aligned}$$

Zu zeigen: $\mathbb{E}_x \left[e^{-\lambda S} f(x_S) \mathbb{1}_{S < \infty} \right] = f(x) - \mathbb{E}_x \left[\int_0^S e^{-\lambda r} g(x_r) dr \mathbb{1}_{S < \infty} \right]$

Aus Satz 2.12 ergibt sich nun für jede optionale Zeit S mit $P_x[S < \infty] = 1 \quad \forall x \in E$:

$$\begin{aligned} \mathbb{E}_x \left[e^{-\lambda S} f(x_S) \mathbb{1}_{S < \infty} \right] &\stackrel{(*)}{=} \mathbb{E}_x \left[e^{-\lambda S} \mathbb{1}_{S < \infty} \mathbb{E}_{x_S} \left[\int_0^\infty e^{-\lambda r} g(x_r) dr \right] \right] \\ &\stackrel{\text{Satz 2.12}}{=} \mathbb{E}_x \left[e^{-\lambda S} \mathbb{1}_{S < \infty} \mathbb{E}_x \left[\left(\int_0^\infty e^{-\lambda r} g(x_r) dr \right) \circ \theta_S \mid \mathcal{F}_S^+ \right] \right] \\ &= \mathbb{E}_x \left[e^{-\lambda S} \mathbb{1}_{S < \infty} \int_0^\infty e^{-\lambda r} g(x_{S+r}) dr \right] \\ &\stackrel{(*)}{=} f(x) - \mathbb{E}_x \left[\mathbb{1}_{S < \infty} \int_0^S e^{-\lambda r} g(x_r) dr \right] \end{aligned}$$

Schritt 2: Sei nun S eine optionale Zeit mit $\mathbb{E}_x[S] < \infty \quad \forall x \in E$. Weiterhin gilt

$$f = R_\lambda g \iff g = (\lambda I - G)f = \lambda f - Gf$$

Da zudem f und Gf beschränkt sind, ergibt sich somit

$$\mathbb{E}_x \left[\left| \int_0^S e^{-\lambda r} (\lambda f(x_r) - (Gf)(x_r)) dr \right| \right] \leq (\|\lambda f\| + \|Gf\|) \mathbb{E}_x[S] < \infty$$

Aus dem Satz von Lebesgue folgt daher

$$\begin{aligned} \mathbb{E}_x[f(x_s)] &= \lim_{\lambda \rightarrow 0} \mathbb{E}_x \left[e^{-\lambda s} f(x_s) \mathbf{1}_{s < \infty} \right] \\ &= \lim_{\lambda \rightarrow 0} \left(f(x) - \mathbb{E}_x \left[\mathbf{1}_{s < \infty} \int_0^s e^{-\lambda r} (\lambda f(x_r) - (Gf)(x_r)) dr \right] \right) \\ &= f(x) + \mathbb{E}_x \left[\int_0^s (Gf)(x_r) dr \right]. \end{aligned}$$

□

Bem.: Ist M^f ein rechtsskütiger Prozeß (z.B. $(X_t)_{t \geq 0}$ ist rechtsskütig und f ist stetig), so folgt die obige Aussage aus dem optionalen Stoppatz für Martingale.

4.2. Markoprozesse und Randwertprobleme

Dirichletproblem: Sei $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}^d$ ein offenes, beschränktes Gebiet (mit hinreichend glatten Rand) und $g: \bar{\mathcal{D}} \rightarrow \mathbb{R}$, $\varphi: \partial\mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}$ stetige Funktionen. Finde eine Funktion $f \in C^2(\mathcal{D}) \cap C(\bar{\mathcal{D}})$ so, daß

$$\begin{cases} \frac{1}{2} \Delta f = -g & \text{auf } \mathcal{D} \\ f = \varphi & \text{auf } \partial\mathcal{D} \end{cases}$$

Satz 4.3 Angenommen $f \in C^2(\mathcal{D}) \cap C(\bar{\mathcal{D}})$ ist eine Lösung des Dirichletproblems.

Weiterhin sei $\mathfrak{B} = (\mathfrak{B}_t)_{t \geq 0}$ eine d -dimensionale Brown'sche Bewegung auf $(\Omega, \mathcal{F}, (\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}, (\mathbb{P}_x)_{x \in \mathbb{R}^d})$ und $\overline{T}_{\mathcal{D}} := \inf \{ t \geq 0 : \mathfrak{B}_t \notin \mathcal{D} \}$. Dann gilt

$$f(x) = \mathbb{E}_x \left[\varphi(\mathfrak{B}_{\overline{T}_{\mathcal{D}}}^-) + \int_0^{\overline{T}_{\mathcal{D}}} g(\mathfrak{B}_r) dr \right], \quad x \in \bar{\mathcal{D}}.$$

Insbesondere ist die Lösung f eindeutig.

Beweis: Da \mathcal{D}^c abgeschlossen ist, ist nach Satz 4.8 $\bar{T}_{\mathcal{D}^c}$ eine (\mathcal{F}_t) -Stopzeit.

Zu zeigen: $E_x[\bar{T}_{\mathcal{D}^c}] < \infty \quad \forall x \in \mathbb{R}^d$

Betrachte hierzu die folgende (Lyapunov-)Funktion $h(x) = -\mu e^{x_1}$ mit

$\mu := 2 \exp(-\min_{x \in \mathcal{D}} x_1)$. Dann gilt für $x \in \mathcal{D}$

$$(Gh)(x) = \frac{1}{2}(\Delta h)(x) = -\frac{\mu}{2} \exp(x_1) \leq -\frac{\mu}{2} \exp(\min_{x \in \mathcal{D}} x_1) = -1$$

Aus dem Satz 4.2. folgt somit für die beschränkte optionale Zeit $\bar{T}_{\mathcal{D}^c \wedge t}$ und $x \in \mathcal{D}$

$$\begin{aligned} E_x[\bar{T}_{\mathcal{D}^c \wedge t}] &\leq E_x \left[\int_0^{\bar{T}_{\mathcal{D}^c \wedge t}} (-Gh)(B_r) dr \right] \\ &= h(x) - E_x[h(B_{\bar{T}_{\mathcal{D}^c \wedge t}})] \leq 2 \max_{y \in \mathcal{D}} |h(y)| \end{aligned}$$

Somit folgt aus dem Lemma von Fatou

$$E_x[\bar{T}_{\mathcal{D}^c}] \leq \liminf_{t \rightarrow \infty} E_x[\bar{T}_{\mathcal{D}^c \wedge t}] \leq 2 \max_{y \in \mathcal{D}} |h(y)| < \infty, \quad x \in \mathcal{D}$$

Weiterhin ist $P_x[\bar{T}_{\mathcal{D}^c} = 0] = 1$ für alle $x \in \mathcal{D}^c$. Folglich ist $E_x[\bar{T}_{\mathcal{D}^c}] < \infty \quad \forall x \in \mathbb{R}^d$.

Aus dem Satz 4.2 folgt nun mit für $x \in \bar{\mathcal{D}}$

$$\begin{aligned} f(x) &= \mathbb{E}_x \left[\underbrace{f(\mathcal{B}_{T_{\mathcal{D}}^c})}_{\in \mathcal{D}} - \int_0^{T_{\mathcal{D}}^c} \underbrace{(G_f)(\mathcal{B}_r)}_{-g(\mathcal{B}_r)} dr \right] \\ &= \mathbb{E}_x \left[\varphi(\mathcal{B}_{T_{\mathcal{D}}^c}) + \int_0^{T_{\mathcal{D}}^c} g(\mathcal{B}_r) dr \right] \end{aligned}$$

□

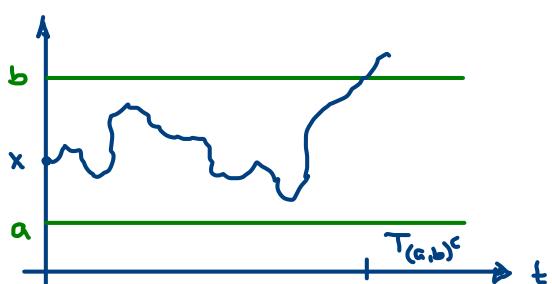
3sp. 25: Sei $d=1$ und $\mathcal{D} = (a, b)$ mit $a, b \in \mathbb{R}$, $a < b$. Betrachte nun das

folgende Dirichletproblem:

$$\begin{cases} \frac{1}{2} f''(x) = -1 & , x \in (a, b) \\ f(a) = f(b) = 0 \end{cases}$$

dessen Lösung gegeben ist durch $f(x) = (x-a)(b-x)$, $x \in [a, b]$. Damit ergibt sich aus Satz 4.4

$$\mathbb{E}_x[T_{(a,b)^c}] = (x-a)(b-x) \quad \text{für } x \in (a, b)$$



Aufgabe: Bestimme für die Wright-Fisher Diffusion, d.h. für den Markovprozess $(X_t)_{t \geq 0}$ mit Werten in $E = [0,1]$ und Generator

$$\mathcal{D}(G) = C^2([0,1]) , \quad Gf(x) = \frac{1}{2}x(1-x)f''(x) \quad \text{für } f \in \mathcal{D}(G)$$

die erwartete Austrittszeit $T_{(0,1)^c} = \inf \{ t \geq 0 : X_t \notin (0,1) \}$ aus dem offenen Intervall $(0,1)$.

Bsp. 26: Sei $d=1$ und $\mathcal{D} = (a,b)$ mit $a,b \in \mathbb{R}$ und $a < b$. Betrachte nun

$$\begin{cases} \frac{1}{2}f''(x) = 0 & , \quad x \in (a,b) \\ f(x) = \varphi(x) & , \quad x \in \{a,b\} \end{cases}$$

Die Lösung dieses Dirichletproblems ist gegeben ist durch

$$f(x) = \frac{x-a}{b-a} \varphi(b) + \frac{b-x}{b-a} \varphi(a) \quad | \quad x \in [a,b]$$

Damit ergibt sich aus Satz 4.4

$$E_x \left[\varphi(B_{T(a,b) \wedge c}) \right] = \frac{x-a}{b-a} \varphi(b) + \frac{b-x}{b-a} \varphi(a)$$

In besonderer erhält man hieraus für $\varphi(x) = \mathbb{1}_a(x)$ und

$$T_c := \inf \{ t \geq 0 : B_t = c \} \quad , \quad c \in \mathbb{R}$$

folgende Austrittswahrscheinlichkeiten :

$$P_x [T_a < T_b] = \frac{b-x}{b-a} = 1 - P_x [T_b < T_a] \quad , \quad x \in (a,b)$$

Aufgabe : Bestimme für eine d-dimensionale Brownische Bewegung die erwartete Austrittszeit auf einem offenen Ball mit Radius $R \in (0, \infty)$, d.h.

$$\mathbb{R}^d \ni \mathcal{D} = \mathcal{D}_R := \{ x \in \mathbb{R}^d : \|x\|_2 < R \}.$$

4.3. Halbgruppen und Evolutionsgleichungen

Satz 4.4 : (Cauchy - Aufgabewertproblem) Sei $(P_t)_{t \geq 0}$ eine Halbgruppe linearer Kontraktionen auf einem Banachraum \mathcal{B} mit Generator $(G, \mathcal{D}(G))$. Weiterhin sei $f \in \mathcal{D}(G)$ und $g: [0, \infty) \rightarrow \mathcal{B}_0$ stetig differenzierbar im starken Sinne. Dann hat das Aufgabewertproblem

$$\begin{cases} \frac{d}{dt} u(t) = Gu(t) + g(t) & , \quad t \geq 0 \\ u(0) = f \end{cases} \quad (*)$$

genau eine Lösung $u: [0, \infty) \rightarrow \mathcal{D}(G)$. Diese besitzt die Darstellung

$$u(t) = P_t f + \int_0^t P_{t-s} g(s) ds , \quad t \geq 0 . \quad (**)$$

Bem.: Unter einer Lösung von (*) versteht man eine Abbildung $u: [0, \infty) \rightarrow \mathcal{D}(G)$ so daß

$$\frac{d}{dt} u(t) := \underset{h \downarrow 0}{\text{s-lim}} \frac{u(t+h) - u(t)}{h}, \quad t \geq 0$$

existiert, stark stetig in t ist und der Gleichung (*) genügt.

Beweis: Schritt 1: (Eindeutigkeit) Angenommen u_1 und u_2 wären zwei verschiedene Lösungen von (*). Dann löst die Abbildung $v := u_1 - u_2: [0, \infty) \rightarrow \mathcal{D}(G)$ das Anfangswertproblem

$$\begin{cases} \frac{d}{dt} v(t) = Gv(t), & t \geq 0 \\ v(0) = 0 \end{cases}$$

Zu zeigen: $\|v(t)\| = 0 \quad \forall t \geq 0$

Fixiere ein $T > 0$. Nach Voraussetzung ist $Gv : [0, \infty) \rightarrow \mathbb{B}$ stark stetig. Insbesondere ist die Abbildung $[0, T] \ni t \mapsto Gv(t)$ gleichmäßig stark stetig, d.h. für alle $\varepsilon > 0$ existiert ein $\delta > 0$:

$$\|Gv(t) - Gv(s)\| < \frac{\varepsilon}{T} \quad \forall s, t \in [0, T] \text{ mit } |s-t| < \delta$$

Sei nun $0 = t_0 < t_1 < \dots < t_n = T$ eine Partition von $[0, T]$ mit $|t_k - t_{k-1}| < \delta$

für alle $k = 1, \dots, n$. Dann folgt, da $v(t) \in D(G) = P_\lambda \mathcal{Z}_0$ für alle $\lambda > 0$

$$\begin{aligned} \|v(T) - \|v(0)\| &= \sum_{k=1}^n \|v(t_k) - \|v(t_{k-1})\| \\ &\leq \sum_{k=1}^n \underbrace{\|R_{(t_k - t_{k-1})^{-1}}\|}_{\leq (t_k - t_{k-1})} \|\left(\frac{1}{t_k - t_{k-1}} I - G\right)v(t_k)\| - \|v(t_{k-1})\| \\ &\leq \sum_{k=1}^n \|v(t_k) - \int_{t_{k-1}}^{t_k} Gv(t_k) ds\| - \|v(t_k) - \underbrace{\int_{t_{k-1}}^{t_k} Gv(s) ds\|}_{= v(t_k) - v(t_{k-1})} \\ &\leq \sum_{k=1}^n \int_{t_{k-1}}^{t_k} \|Gv(s) - Gv(t_k)\| ds < \varepsilon \end{aligned}$$

Da $\|v(0)\| = 0$ und $\varepsilon > 0$ beliebig gewählt war, folgt die Behauptung.

Schritt 2: (Existenz) Betrachte die Abbildung $(**)$, d.h.

$$u(t) := P_t f + \int_0^t P_{t-s} g(s) ds, \quad t \geq 0$$

zu zeigen: u löst das Anfangswertproblem $(*)$

Da $f \in \mathcal{D}(G)$ ist nach Satz 3.5 $P_t f \in \mathcal{D}(G)$ und es gilt $G P_t f = P_t G f$. Weiterhin

erhält man

$$\begin{aligned} \int_0^t P_{t-s} g(s) ds &= \int_0^t P_{t-s} \left(g(0) + \int_0^s g'(r) dr \right) ds \\ &= \int_0^t P_{t-s} g(0) ds + \int_0^t \int_r^t P_{t-s} g'(r) ds dr \\ &= \underbrace{\int_0^t P_s g(0) ds}_{\in \mathcal{D}(G)} + \underbrace{\int_0^t \int_0^{t-r} P_s g'(r) ds dr}_{\in \mathcal{D}(G) \quad \forall r \in [0,t]} \end{aligned}$$

Folglich ist $u(t) \in \mathcal{D}(G)$ für jedes $t \geq 0$.

Zudem gilt

$$\begin{aligned}
 \frac{d}{dt} u(t) &= \frac{d}{dt} P_t f + \frac{d}{dt} \int_0^t P_{t-s} g(s) ds \\
 &= G P_t f + \frac{d}{dt} \left(\int_0^t P_s g(s) ds + \int_0^t \int_0^{t-r} P_s g'(r) ds dr \right) \\
 &= G P_t f + P_t g(0) + \int_0^t P_{t-r} g'(r) dr \\
 &= G u(t) - G \left(\int_0^t P_s g(s) ds + \int_0^t \int_0^{t-r} P_s g'(r) ds dr \right) + P_t g(0) + \int_0^t P_{t-r} g'(r) dr
 \end{aligned}$$

Aus Satz 3.5 folgt, daß

$$G \left(\int_0^t P_s g(s) ds \right) = P_t g(0) - g(0)$$

ist. Betrachte daher nun

$$\begin{aligned}
 \frac{1}{h} (P_h - I) \int_0^t \int_0^{t-r} P_s g'(r) ds dr &= \int_0^t \frac{1}{h} \left(\int_{t-h}^{t-r+h} P_s g'(r) ds - \int_0^{t-r} P_s g'(r) ds \right) dr \\
 &= \int_0^t \left(\underbrace{\frac{1}{h} \int_{t-r}^{t-r+h} P_s g'(r) ds}_{\rightarrow P_{t-r} g'(r)} - \underbrace{\frac{1}{h} \int_0^h P_s g'(r) ds}_{\rightarrow g'(r)} \right) dr
 \end{aligned}$$

Somit ergibt sich aus dem Satz von Lebesgue

$$\begin{aligned}
 G\left(\int_0^t \int_0^{t-r} P_s g'(r) ds dr\right) &= \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} (P_n - I) \int_0^t \int_0^{t-r} P_s g'(r) ds dr \\
 &= \int_0^t P_{t-r} g'(r) dr - \int_0^t g'(r) dr \\
 &= \int_0^t P_{t-r} g'(r) dr - (g(t) - g(0))
 \end{aligned}$$

Daraus folgt schließlich

$$\begin{aligned}
 \frac{d}{dt} u(t) &= Gu(t) - G\left(\int_0^t P_s g(0) ds + \int_0^t \int_0^{t-r} P_s g'(r) ds dr\right) + P_t g(0) + \int_0^t P_{t-r} g'(r) dr \\
 &= Gu(t) + g(t),
 \end{aligned}$$

d.h. u ist differenzierbar und löst das Anfangswertproblem (*)

□

Frage: Besitzt die Lösung des Anfangswertproblems (*) eine probabilistische Darstellung?

Korollar 4.5: Sei X ein progressiv messbarer Markovprozess auf $(\Omega, \mathcal{F}, (\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}, (P_x)_{x \in E})$ mit Werten in einem Polnischen Raum $(E, \mathcal{B}(E))$. Weiterhin sei $(G, \mathcal{D}(G))$ der Generator der zugehörigen Halbgruppe $(P_t)_{t \geq 0}$ auf $\mathcal{B}_0 \subseteq \mathcal{B}(E)$. Dann ist für $f \in \mathcal{D}(G)$ und $g: [0, \infty) \rightarrow \mathcal{B}_0$ stetig differenzierbar im starken Sinne

$$u(t, x) = \mathbb{E}_x \left[f(X_t) + \int_0^t g(t-s, X_s) ds \right]$$

die eindeutige Lösung des Anfangswertproblems

$$\begin{cases} \frac{du}{dt}(t) = Gu(t) + g(t), & t \geq 0 \\ u(0) = f \end{cases}.$$

Notation: Bezeichne mit $u(t, x) = u(t)(x)$ und $g(t, x) = g(t)(x)$.

Beweis: Da $g: [0, \infty) \times E \rightarrow \mathbb{R}$ im ersten Argument stetig und im zweiten Argument messbar ist, folgt da $\exists g \in (\mathcal{B}([0, \infty)) \otimes \mathcal{B}(E), \mathcal{B}(\mathbb{R}))$ -messbar und nach Voraussetzung beschränkt. Somit ist das Integral wohldefiniert. Weiterhin folgt aus Satz 4.4

$$\begin{aligned} u(t, x) &= (P_t f)(x) + \int_0^t P_{t-s} g(s, x) ds \\ &= \mathbb{E}_x[f(X_t)] + \int_0^t \mathbb{E}_x[g(s, X_{t-s})] ds \\ &= \mathbb{E}_x[f(X_t)] + \int_0^t \mathbb{E}_x[g(t-s, X_s)] ds \\ &= \mathbb{E}_x\left[f(X_t) + \int_0^t g(t-s, X_s) ds\right] \end{aligned}$$

□

3sp. 2): Betrachte das folgende Anfangswertproblem

$$\partial_t u(t, x) = \frac{1}{2} \partial_{xx}^2 u(t, x), \quad t \geq 0 \quad \text{mit} \quad u(0, x) = f(x)$$

Dann ist die Lösung gegeben durch

$$u(t, x) = \mathbb{E}_x[f(B_t)] = (2\pi t)^{-1/2} \int_{\mathbb{R}} f(y) \exp\left(-\frac{1}{2t}(x-y)^2\right) dy.$$